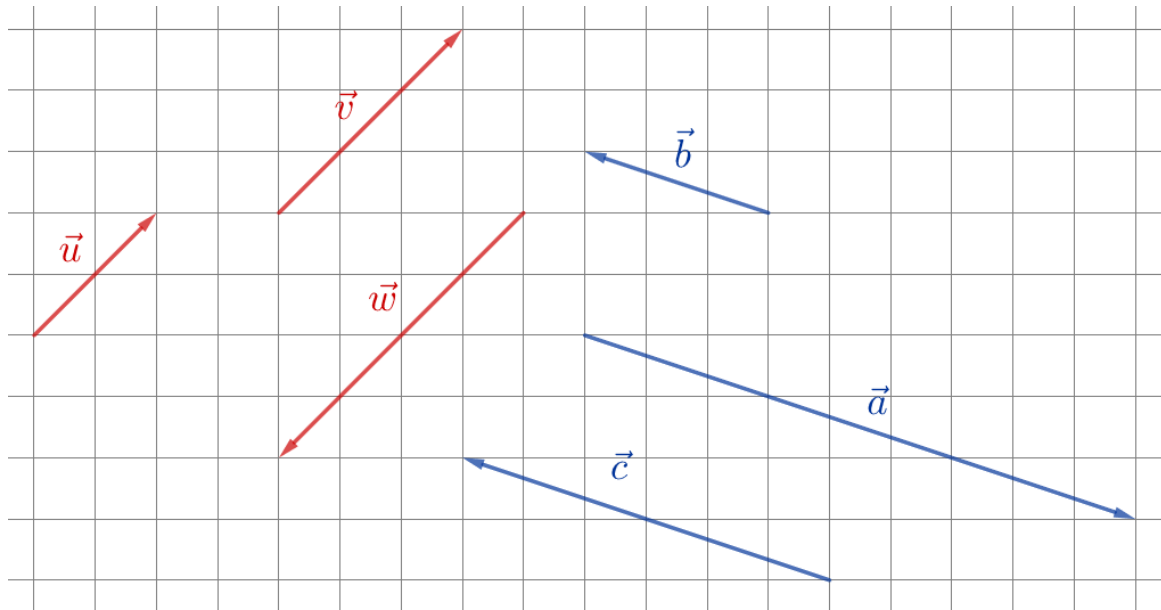


Correction partielle des exercices du cours sur les vecteurs colinéaires

Exercice n°1 : On donne le graphique suivant :



Les vecteurs rouges sont colinéaires entre eux :

$$\frac{1}{3} \times \vec{v} = \frac{1}{2} \times \vec{u} \text{ donc } \vec{v} = \frac{3}{2} \times \vec{u}$$

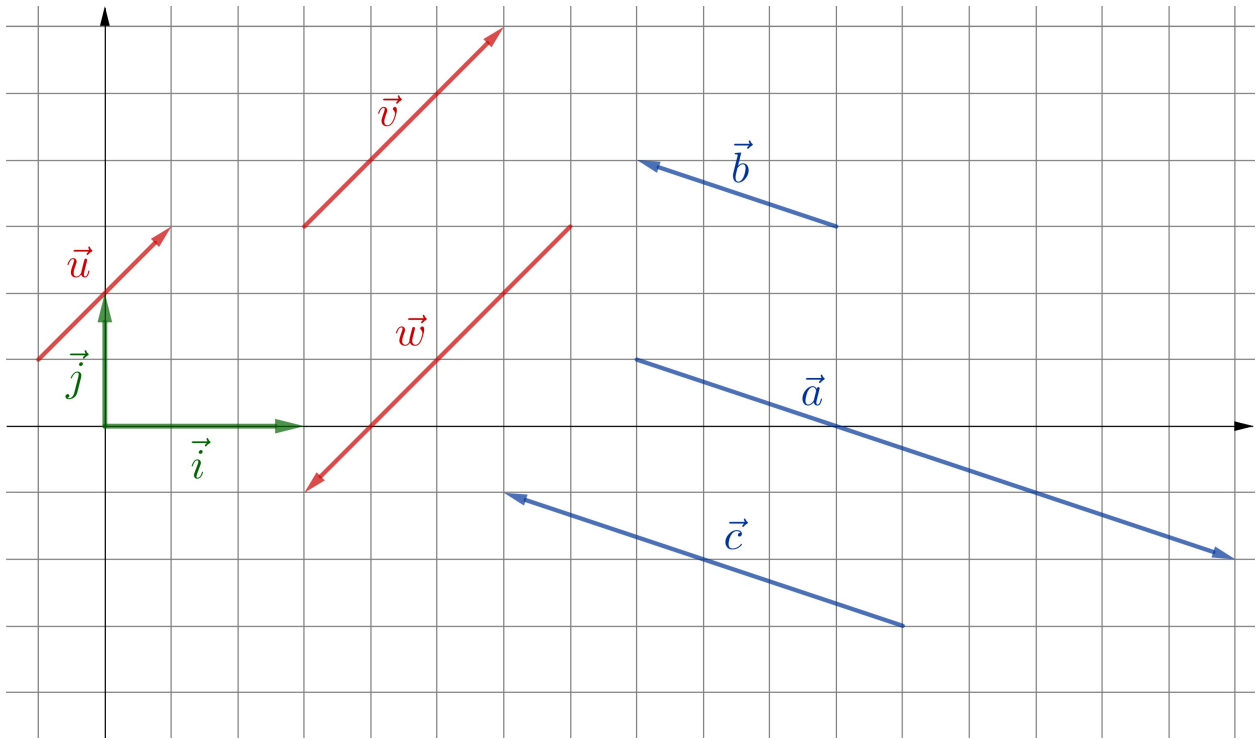
$$\frac{1}{4} \times \vec{w} = -\frac{1}{2} \times \vec{u} \text{ donc } \vec{w} = -\frac{4}{2} \times \vec{u} \text{ soit } \vec{w} = -2 \vec{u}$$

Les vecteurs bleus sont colinéaires entre eux, mais pas avec les rouges !

$$\frac{1}{3} \times \vec{a} = -\vec{b} \text{ Donc } \vec{b} = -\frac{1}{3} \times \vec{a}$$

$$\frac{1}{2} \times \vec{c} = -\frac{1}{3} \times \vec{a} \text{ donc } \vec{c} = -\frac{2}{3} \times \vec{a}$$

Exercice n°2 : On donne le graphique suivant :



On peut écrire : $\vec{u} = \frac{2}{3}\vec{i} + \vec{j}$ donc les coordonnées de \vec{u} sont $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$ dans la base de vecteurs formées par \vec{i} et \vec{j} .

De même, $\vec{v} = \vec{i} + \frac{3}{2}\vec{j}$ donc les coordonnées du vecteur \vec{v} sont $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}$

On a aussi $\vec{w} = -\frac{4}{3}\vec{i} - 2\vec{j}$ donc $\vec{w} \begin{pmatrix} -4 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}$ dans la base $(\vec{i}; \vec{j})$.

Puis $\vec{a} = 3\vec{i} - \frac{3}{2}\vec{j}$ donc $\vec{a} \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}$

$\vec{b} = -\vec{i} + \frac{1}{2}\vec{j}$ donc $\vec{b} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

$\vec{c} = -2\vec{i} + \vec{j}$ donc $\vec{c} \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Exercice n°3 : Les vecteurs suivants sont-ils colinéaires ?

1) $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} -3 \\ -6 \end{pmatrix}$ sont-ils colinéaires ?

Comme $1 \times (-6) - 2 \times (-3) = -6 + 6 = 0$ alors \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires.

On voit d'ailleurs facilement que $-3 \times \vec{u} = \vec{v}$.

2) Pour $\vec{a} \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$ et $\vec{b} \begin{pmatrix} -10 \\ -15 \end{pmatrix}$ on a $2 \times (-15) - (-3) \times (-10) = -30 - 30 = -60$ donc les vecteurs ne sont pas colinéaires.

3) Pour $\vec{c} \begin{pmatrix} 8 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{d} \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \end{pmatrix}$, on a $8 \times 1 - 0 \times 4 = 8 \neq 0$ donc vecteurs non colinéaires.

4) Pour $\vec{f} \begin{pmatrix} 15 \\ -6 \end{pmatrix}$ et $\vec{g} \begin{pmatrix} -10 \\ 4 \end{pmatrix}$ on a $15 \times 4 - (-6) \times (-10) = 60 - 60 = 0$ donc non colinéaires.

Exercice n°4 : Dans chacun des cas suivants, déterminer le réel k tel que $\vec{u} = k \vec{v}$.

En principe, il faut tout d'abord vérifier que les vecteurs sont bien colinéaires, sinon ce nombre k ne peut pas exister.

1) Pour $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ on écrit $-1 \times k = 2$ ou $2 \times k = -4$,
ce qui permet de trouver $k = \frac{2}{-1}$ donc $k = -2$, et $\vec{u} = -2 \times \vec{v}$.

2) Pour $\vec{u} \begin{pmatrix} -3 \\ -5 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 6 \\ -10 \end{pmatrix}$ on écrit $6 \times k = -3$ ou $-10 \times k = -5$,
ce qui donne $k = \frac{-5}{-10}$ donc $k = \frac{1}{2}$ et $\vec{u} = \frac{1}{2} \vec{v}$.

Exercice n°5 : Dans un repère $(O; \vec{i}, \vec{j})$ on donne les points suivants :

$$A(-5; 1), B(0; 3), C(3; 2), D(8; 4), E(-7; -2) \text{ et } F(9; -1).$$

1) Les droites (AB) et (CD) sont-elles parallèles ?

2) Les droites (AC) et (EF) sont-elles parallèles ?

3) Les points C, D et E sont-ils alignés ?

4) Les points B, C et F sont-ils alignés ?

1) Les droites (AB) et (CD) sont parallèles si et seulement si les vecteurs $\vec{AB} \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \end{pmatrix}$ et $\vec{CD} \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \end{pmatrix}$ sont colinéaires.

Or on a $5 \times 2 - 2 \times 5 = 0$ donc ils sont bien colinéaires, donc les droites sont parallèles.

2) Même principe pour cette question.

3) Les points C, D et E sont alignés si et seulement si les vecteurs $\vec{CD} \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \end{pmatrix}$ et $\vec{CE} \begin{pmatrix} -10 \\ -4 \end{pmatrix}$ sont colinéaires.

Or on a $5 \times (-4) - 2 \times (-10) = -20 + 20 = 0$ donc les vecteurs sont colinéaires, donc les points sont alignés.

4) Même principe pour cette question.

Exercice n°6 : Dans un repère orthonormé $(O; \vec{i}, \vec{j})$, on donne les points suivants :

$$A(3;0), B(-1;2), C(-3;-2) \text{ et } D(1;-4).$$

- 1) Démontrer que ABCD est un carré.
- 2) Déterminer les coordonnées du point E symétrique de A par rapport à C.
- 3) Déterminer les coordonnées du point G tel que $\vec{GA} + \vec{GB} + \vec{GC} + \vec{GD} = \vec{0}$.

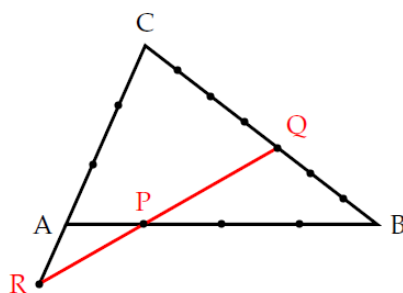
A quoi correspond ce point dans la figure ? Et pourquoi ?

- 4) Déterminer les coordonnées du point F tel que $\vec{AF} = 3\vec{AC} - 2\vec{AB}$.
- 5) Démontrer que les points B, C et F sont alignés.

La correction sera faite lorsque j'aurai plus de retours...

Exercice n°7 : Avec ou sans coordonnées, à vous de voir...

ABC est un triangle, P est un point de (AB), Q un point de (BC) et R un point de (CA) disposés comme sur le dessin. Les graduations sur les droites sont régulières. Démontrer que les points P, Q et R sont alignés.



Les points P, Q et R sont alignés si et seulement si les vecteurs \vec{PQ} et \vec{PR} sont colinéaires. Pour prouver cela, on peut soit utiliser des coordonnées, mais il faut un repère, soit démontrer directement que $\vec{PQ} = k \times \vec{PR}$.

Première méthode : Avec des coordonnées.

On choisit $(A; \vec{AB}; \vec{AC})$ comme repère par exemple, et on écrit les coordonnées des points P, Q et R dans ce repère, puis on détermine les coordonnées des vecteurs \vec{PQ} et \vec{PR} pour vérifier qu'ils sont bien colinéaires comme dans les exercices précédents.

Écrire les coordonnées de tous les points de la figure pour vous entraîner, puis celles des vecteurs \vec{PQ} et \vec{PR} et conclure.

Deuxième méthode :

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} n'étant pas colinéaires, ils forment une base, donc on exprime les vecteurs \vec{PQ} et \vec{PR} en fonction de \vec{AB} et \vec{AC} , puis on observe la multiplication qui fait passer de l'un à l'autre pour prouver que $\vec{PQ} = k \times \vec{PR}$ où l'on précisera la valeur du réel k .